

# BIOS2 24V

Řídící jednotka pro  
křídlové brány s  
pohony 24V



 **ALLMATIC**®



MADE IN ITALY

UK CA CE

## 1 - GENERAL WARNINGS

**VAROVÁNÍ!** Před instalací produktu je nutné si přečíst dokument týkající se **VŠEOBECNÝCH BEZPEČNOSTNÍCH UPOZORNĚNÍ** dodávaný s produktem. Dokument 6-1620001.  
Doplňkový list lze také stáhnout z [www.allmatic.com.de.f](http://www.allmatic.com.de.f).

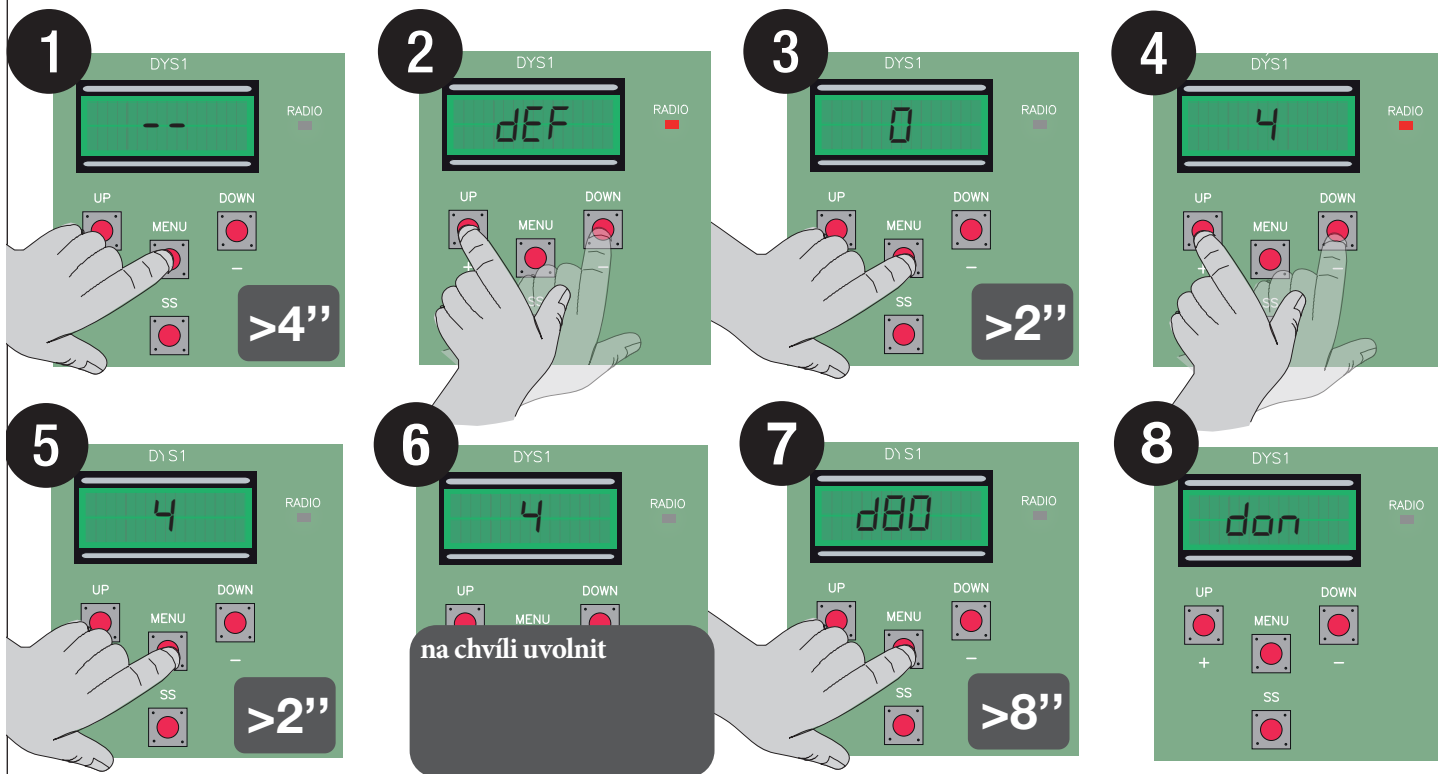
## 2 - SELECTION OF THE MOTOR

**VAROVÁNÍ!** Před provedením učení zdvihů, uložením vysílačů do paměti a před provedením jakéhokoli dalšího nastavení je nutné zvolit používanou motorizaci, což umožňuje optimalizovat činnost BIOS2 24. **PRÍSTUP DO ROZŠÍŘENÉ NABIDKY HLAS dE.F.**, vyberte hodnotu odpovídající motoru, který chcete ovládat, a proveďte reset dokončením odpočítávání na displeji. Podívejte se do tabulky na straně 18.

Postup je následující, v příkladu je zvolen motor KINEO 400 (4):

**VAROVÁNÍ!** Postup provede obnovení továrních hodnot, což způsobí ztrátu veškerých přizpůsobení. Nemá vliv na amplitudu naprogramovaných zdvihů a uložených vysílačů.

0	OSTATNÍ MOTORY (PROVEĎTE POTŘEBNÉ PERSONALIZACE)
1	XTILUS
2	INT VS
3	MINIART
4	KINEO 400
5	HYPER



### 3 - POPIS PRODUKTU

Řídicí jednotka BIOS2 24V je vhodná pro instalace 2 motorů se stejnosměrným proudem 24V a maximálním odběrem 10A. Toto zařízení má snadné a intuitivní ovládání díky rozhraní displeje a 4 tlačítkům. Řídicí jednotka umožňuje přesnou regulaci všech parametrů. Řídicí jednotka si může zapamatovat až 1000 vyslačů (externí paměť) s funkcemi krok za krokem, částečné otevření, otevření a zavření. Je dodáván se vstupy pro otevírání a zavírání fotobuněk, bezpečnostní lištou (mechanickou nebo odporovou) a tlačítka pro krok za krokem, částečné otevření, otevření, zavření a zastavení. Výstupy zahrnují 24 V stř. blikající světlo, 24 V stř. osvětlení/otevřené automatizační světlo, 24 V ss napájení příslušenství a elektrický zámek 12 V stř. 15 VA. Elektrický zámek je k dispozici také s rozšiřující kartou R1 (není součástí dodávky) se suchým kontaktem 230 Vac 5A max/30 Vdc 5A max. Pro případ, že by bylo potřeba zajistit provizorní servis v případě výpadku proudu, je k dispozici využití záložních baterií.

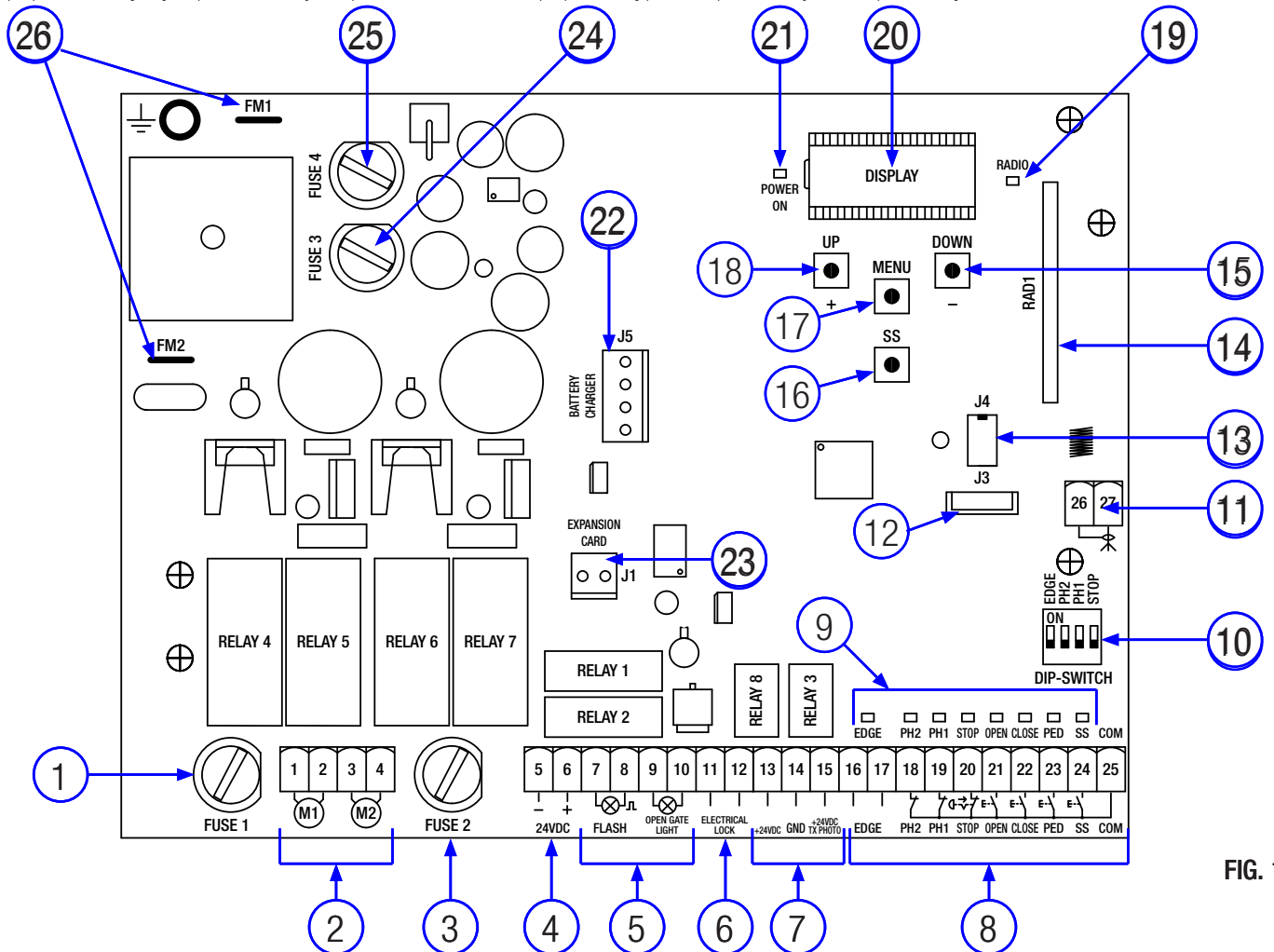


FIG. 1

#### 3.1 - HLAVNÍ KOMPONENTY / PŘIPOJENÍ

- |   |   |
|---|---|
| <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Pojistka 1: T 10A pojistka pro ochranu motoru.</li> <li>2. Připojení pro motory.</li> <li>3. Pojistka 2: T 10A pojistka pro ochranu motoru.</li> <li>4. Připojení pro příslušenství 24Vdc.</li> <li>5. Připojení pro 24Vdc příslušenství (blikající světlo, stropní světlo / světlo otevřené automatiky).</li> <li>6. Připojení pro elektrický zámek 12Vac 15VA.</li> <li>7. Připojení pro napájení fotobuněk 24Vdc.</li> <li>8. Připojení pro ovládací a bezpečnostní zařízení.</li> <li>9. Signalizační LED pro stav vstupů.</li> <li>10. DIP-SWITCH pro bezpečnostní zařízení.</li> <li>11. Připojení pro anténu.</li> <li>12. Konektor pro modul Bluetooth.</li> <li>13. Konektor pro externí paměť.</li> </ol> | <ol style="list-style-type: none"> <li>14. Konektor pro rádiový modul.</li> <li>15. Tlačítko DOLŮ (-).</li> <li>16. Tlačítko Krok za krokem (SS).</li> <li>17. Tlačítko MENU.</li> <li>18. Tlačítko NAHORU (+).</li> <li>19. Signalizační LED pro rádiový signál.</li> <li>20. Displej.</li> <li>21. LED pro přítomnost napájecího zdroje.</li> <li>22. Konektor pro kartu nabíječky baterií (24CBA).</li> <li>23. Konektor pro volitelnou kartu R1.</li> <li>24. Pojistka 2: Pojistka F200mA pro ochranu 24Vdc.</li> <li>25. Pojistka 3: T 2,5A pojistka pro ochranu výstupů 24Vac.</li> <li>26. Připojení pro transformátor.</li> </ol> |
|---|---|

### 3.2 - MODELY A TECHNICKÉ VLASTNOSTI

KÓD	POPIS
12006661	BIOS2 24V řídicí jednotka pro dva motory
60551000	Transformátor 230 / 23 Vac 150VA
60551040	Transformátor 230 / 23 Vac 300VA, pro motory INT VS.
12006730	Bluetooth module
12000760	karta R1
12000780	Nabíječka baterií 24CBA karta

Napájecí zdroj transformátoru	230Vac 50-60Hz
Pojistka pro ochranu transformátoru	T 1A
Napájení BIOS2 24V	24Vac 50-60Hz
Maximální výkon motoru	240W
Blikající světelný výstup	24Vac 25W
Stropní světlo / Světelný výstup otevřené automatiky	24Vac 25W
Výstup elektrického zámku	12Vac 15VA
Napájení příslušenství 24Vdc	24Vdc 5W
433MHz rádiový přijímač	Plovoucí kód
Zapamatovatelné vysílače	1000
Provozní teplota	-10°C +55°C

### 3.3 - SEZNAM DOPORUČENÝCH KABELŮ

Doporučené kabely pro připojení různých zařízení ve standardním systému jsou uvedeny v následujícím seznamu. Použité kabely musí být vhodné pro typ instalace; například kabel typu H03VV-F se doporučuje pro vnitřní aplikace, zatímco H07RN-F je vhodný pro venkovní aplikace.

Připojení	Kabel	Max. délka
Vedení pro napájení	3 x 1,5 mm <sup>2</sup>	20 m *
Motor	2 x 1,5 mm <sup>2</sup>	10 m *
Blikající světlo	2 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m
Stropní světlo / Světlo otevřené automatiky	2 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m
Elektrický zámek	2 x 1,0 mm <sup>2</sup>	10 m
Fotobuňky - vysílač	2 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m
Fotobuňky - přijímač	4 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m
Bezpečnostní lišta	2 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m
Klíčový spínač	4 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m

\* Pokud je kabel delší než 10 m, musí mít větší průřez a v blízkosti automatizační jednotky musí být instalován bezpečnostní uzemňovací systém.

### 3.4 - PŘEDBĚŽNÉ KONTROLY

- Brána se musí pohybovat bez tření.
- **Poznámka:** Funkce brány musí být jednotné s platnými normami a zákony. Dveře/brány lze automatizovat pouze tehdy, jsou-li v dobrém stavu a jejich podmínky odpovídají normě EN 12604.
- Křídlo vrat/brán by nemělo mít otvor pro chodce. V opačném případě je nutné provést příslušná opatření v souladu s normou EN 12453 (například: zabránění chodu motoru při otevření otvoru pro pěší, instalaci bezpečnostního mikrospínače spojeného s ovládacím panelem).
- Nesmí vytvářet body zachycení (např. mezi křídlem otevřené brány a plotem).
- Na horní straně brány nesmí být žádná mechanická zarážka, protože mechanické zarážky nejsou dostatečně bezpečné.

**Poznámka:** křídlo musí být pevně připevněno na závěsech ke sloupkům, nesmí být pružné při pohybu a musí se pohybovat bez tření.

Díly k instalaci splňující normu EN 12453			
TYP PŘÍKAZU	POUŽITÍ OKENICE		
	Kvalifikovaní lidé (mimo veřejný prostor*)	Kvalifikovaní lidé (veřejný prostor)	Neomezené použití
s obsluhou	A	B	není možné
s viditelnými impulsy (např. senzor)	C nebo E	C nebo E	C a D, nebo E
s neviditelnými impulsy (např. dálkové ovládání)	C nebo E	C a D, nebo E	C a D, nebo E
automatický	C a D, nebo E	C a D, nebo E	C a D, nebo E

\* typickým příkladem jsou ty okénice, které nemají přístup k žádné veřejné cestě  
A: Příkazové tlačítko s obsluhou (to znamená, že funguje tak dlouho, dokud je aktivováno).  
B: Klíčový volič s obsluhou.  
C: Nastavitelný výkon motoru.  
D: Bezpečnostní pásy a/nebo jiná bezpečnostní zařízení pro udržení příslušné síly v mezích normy EN12453

- Příloha A.  
E: Fotobuňky.

## 4 - ELEKTRICKÉ PŘIPOJENÍ

**VAROVÁNÍ** - Před provedením připojení se ujistěte, že řídicí jednotka není zapnutá.

**DIP-SPÍNAČ PRO BEZPEČNOSTNÍ ZAŘÍZENÍ:** Nastavte na „ZAPNUTO“ pro deaktivaci vstupů EDGE, PH2, PH1 A STOP. Odpadá nutnost přemostování vstupů svorkovnice.

**VAROVÁNÍ** - při zapnutém DIP spínači jsou bezpečnostní zařízení deaktivována

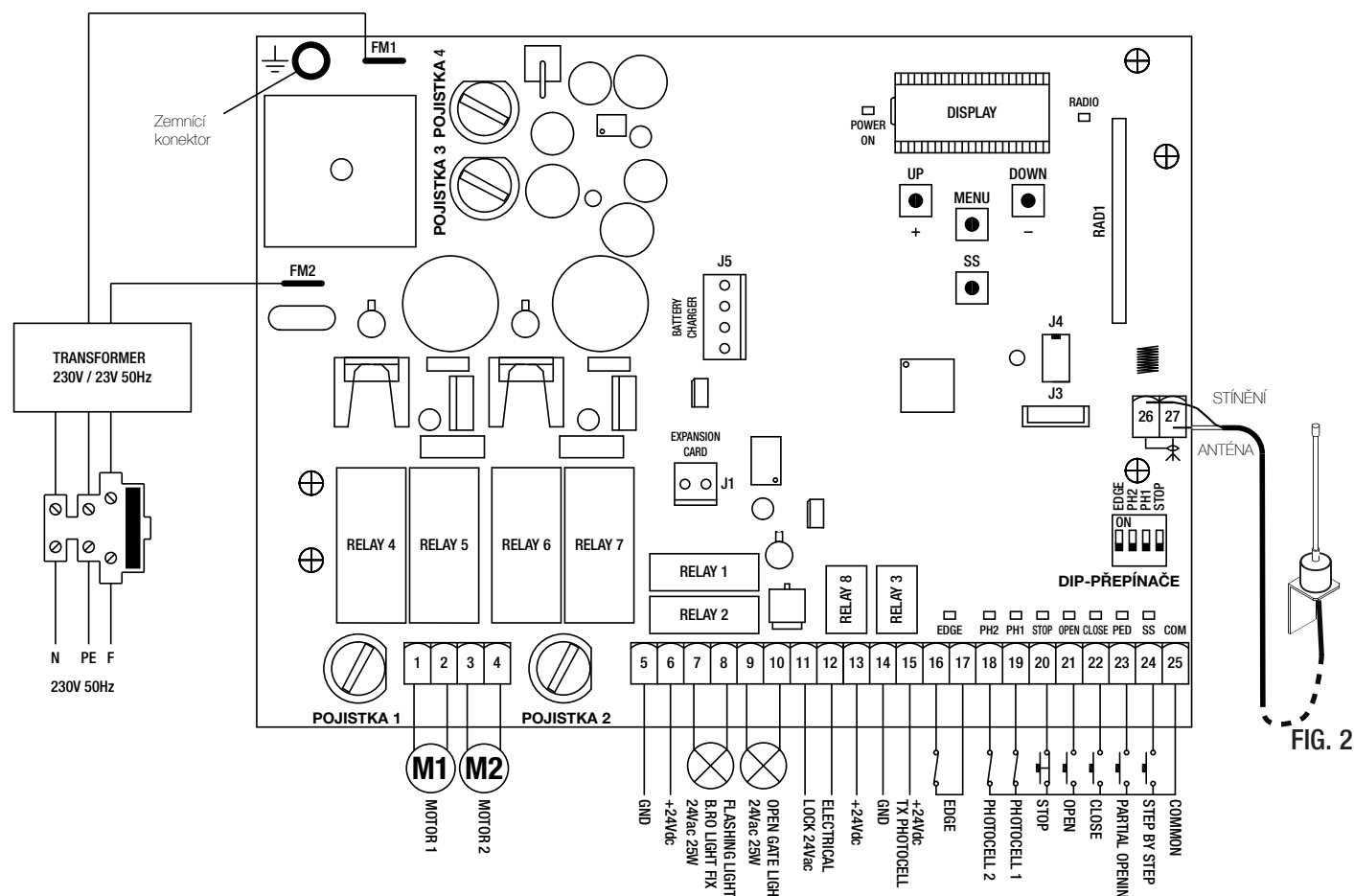


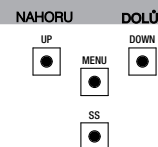
FIG. 2

### 4.1 - LIST OF TERMINAL BOARDS AND CONNECTORS

Číslo	Jméno	Popis
1 - 2	M1	PŘIPOJENÍ MOTORU 1.

Číslo	Jméno	Popis
3 - 4	M2	Připojení motoru <b>2</b> .
5 - 6	24VDC	Napájení příslušenství 24Vdc. <b>VAROVÁNÍ</b> - Řídící jednotka dodává až 200 mA (5W) pro veškeré příslušenství při 24Vdc.
7 - 8	FLASH	Výstup blikajícího světla při 24Vac. Použijte blikající světlo bez samoblikající karty 24Vac 25W max.
9 - 10	OPEN GATE LIGHT	Stropní světlo / Světelný výstup otevřené automatiky při 24Vac. Použijte světlo 24Vac 25W max. Fungování přídavného světla a doba jeho aktivace jsou řízeny od pokročilé položky <b>F.C.Y.</b> a <b>E.C.Y.</b>
11-12	ELECTRICAL LOCK	Výstup elektrického zámku, 12Vac 15VA.
13	+24VDC	+24Vdc napájení příslušenství. Používá se pro přijímač fotobuněk.
14	GND	Napájení příslušenství 0Vdc. <b>VAROVÁNÍ</b> - Řídící jednotka dodává až 200 mA (5W) pro veškeré příslušenství při 24Vdc.
15	+24VDC TX PHOTO	+24Vdc napájení příslušenství. Používá se pro vysílač fotobuněk. Toto zapojení je nutné v případě použití testu fotobuněk. Test fotobuněk je možné povolit z rozšířeného menu <b>E.P.h.</b>
16 - 17	EDGE	Vstup bezpečnostní hrany (NC kontakt). V rozšířené nabídce vyberte typ použité bezpečnostní lišty (mechanická nebo odporová). <b>E.d.r.</b> , a režim zásahu s rozšířeným menu <b>i.E.d.</b> <b>VAROVÁNÍ</b> - s DIP EDGE na "ON" je vstup deaktivován.
18 - 25	PH2 - COM	Otevření vstupu fotobuňky (rozpínací kontakt). Fotobuňka zasahuje kdykoli během otevírání automatizačního systému a okamžitě zastaví pohyb; automatizační systém bude pokračovat v otevírání, když se paprsek fotobuňky uvolní. V případě zásahu při uzavření (parametr <b>Ph.z. = 0</b> ), automatika se zastaví a když se paprsek uvolní, pohne se při otevření. V pokročilé položce <b>Ph.z.</b> , je možné zvolit chování fotobuňky. <b>VAROVÁNÍ</b> - s DIP PH2 na "ON" je vstup deaktivován.
19 - 25	PH1 - COM	Zavření vstupu fotobuňky (rozpínací kontakt). Fotobuňka zasahuje kdykoliv během zavírání automatizačního systému, okamžitě se zastaví a obrátí pohyb. Fotobuňka při otevírání nezasahuje. V pokročilé položce <b>SP.h.</b> it is possible to select the behaviour of the photocell with the closed automation. <b>VAROVÁNÍ</b> - s DIP PH1 na "ON" je vstup deaktivován.
20 - 25	STOP - COM	Připojte povel STOP (rozpínací kontakt). Tento vstup je klasifikován jako bezpečnostní zařízení; rozepnutí kontaktu okamžitě zastaví automatiku, která zůstane zablokována až do obnovení stavu vstupního kontaktu. <b>VAROVÁNÍ</b> - při DIP STOP na "ON" je vstup deaktivován.
21 - 25	OPEN - COM	Připojte tlačítko pro povel OPEN (NO kontakt).
22 - 25	CLOSE - COM	Připojte tlačítko pro příkaz ZAVŘÍT (NO kontakt).
23 - 25	PED - COM	Připojte tlačítko pro příkaz ČÁSTEČNÉ OTEVŘENÍ (NO kontakt).
24 - 25	SS - COM	Připojte tlačítko pro příkaz krok-krok (NO kontakt).
25	COM	Společné pro bezpečnostní a povelové vstupy.
26	SHIELD	Připojte stínění antény.
27	ANTENNA	Připojte středový kabel antény
J1	EXPANSION CARD	Konektor pro volitelnou kartu R1.
J3		Konektor pro modul Bluetooth.
J4		Konektor pro externí paměť.
J5	BATTERY CHARGER	Konektor pro kartu nabíječky baterií (24CBA).
FM1 - FM2		Konektory pro napájení z transformátoru.
	GROUND CONNECTION	Zemní spojení.

## 5 - ZOBRAZENÍ A STAVY ŘÍDÍCÍ JEDNOTKY



Stisknutím tlačítka „DOLŮ“ lze na displeji číst následující parametry.

DISPLAY	POPIS
Ukazatel stavu (- -, <i>OP</i> , <i>CL</i> , ...) otevřít..zavřít	Popis stavu řídicí jednotky. Popis jednotlivých stavů funkce naleznete v tabulce STAVY ŘÍDÍCÍ JEDNOTKY.
Provedené manévry, např.: <i>02.0.</i> (jednotka) / <i>00 I</i> (tisíc), to je 1020 cyklů.	Počet manévrů: na displeji se střídavě zobrazují tisíce (bez teček) a jednotky (s tečkami).

### 5.1 - STAV ŘÍDÍCÍ JEDNOTKY

DISPLAY	POPIS
--	Standby - Automatizace zavřená nebo po zapnutí řídicí jednotky.
<i>OP</i>	Fáze otevírání.
<i>CL</i>	Fáze uzavření.
<i>SO</i>	Automatizace zastavena uživatelem během otevírání.
<i>SC</i>	Automatizace zastavena uživatelem během zavírání.
<i>HA</i>	Automatizace zastavena externí událostí (fotobuňky, stop).
<i>oP</i>	Automatizace se otevřela bez automatického opětovného uzavření.
<i>PE</i>	Automatizace se otevřela v poloze částečného otevření bez automatického opětovného uzavření
- <i>tc</i>	Automatizace otevřena s automatickým opětovným zavíráním; v posledních 10 sekundách bude pomlčka nahrazena odpočítáváním.
- <i>tP</i>	Automatizace otevřena v poloze částečného otevření s automatickým opětovným zavíráním; v posledních 10 sekundách bude pomlčka nahrazena odpočítáváním.

### 5.2 - SIGNALIZACE BĚHEM FUNGOVÁNÍ

DISPLAY	POPIS
<i>rAd</i>	Zobrazí se během učení vysílačů.
<i>don</i>	Zobrazí se, když je nový vysílač uložen do paměti nebo na konci resetu
<i>Fnd</i>	Zobrazí se, když je uložen klíč vysílače, který je již uložen do paměti.
<i>CLr</i>	Zobrazí se, když je vysílač vymazán.
<i>LOP</i>	Zobrazí se během učení zdvihů, aby indikovalo, že řídicí jednotka otevírá automatizaci.
<i>LCL</i>	Zobrazí se během učení zdvihů, aby signalizovalo, že řídicí jednotka zavírá automatizaci.
<i>L--</i>	Zobrazí se během učení zdvihů, pokud dojde k zásahu bezpečnostních zařízení.
<i>SEE</i>	Zobrazí se, když řídicí jednotka čeká na signál vysílače, při funkci prohlížení paměťového místa.
<i>not</i>	Zobrazí se, když vysílač není uložen v paměti, během funkce prohlížení paměťového místa.
<i>toUt</i>	Zobrazí se, když řídicí jednotka opustí funkci prohlížení paměťového místa pro nečinnost.
<i>Snd</i>	Zobrazí se během prvního spojení se zařízením Bluetooth.
<i>c --</i>	Zobrazí se, když je řídicí jednotka připojena k zařízení Bluetooth.
<i>L --</i>	Zobrazí se, když se zařízení Bluetooth odpojuje od řídicí jednotky.
<i>POWER</i>	Zobrazí se, když napájení nestačí.

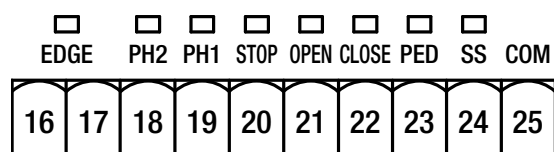
### 5.3 - SIGNALIZACE PORUCH

DISPLAY	POPIS
<i>EiE</i>	Chyba paměti: externí paměť není nainstalována nebo nebyla rozpoznána.
<i>EEx</i>	Chyba paměti při zápisu: hodnota x je číslo od 1 do 6. V případě chyby kontaktujte technickou podporu.
<i>EFO</i>	Zásah snímače nárazu.
<i>EEd</i>	Zásah bezpečnostní hrany.
<i>EPH</i>	Porucha funkce fotobuněk.
<i>Eth</i>	Tepelná pojistka
<i>FUL</i>	Plná externí paměť.
<i>Err</i>	Chyba paměti během funkcí prohlížení umístění paměti nebo zrušení jednoho vysílače.
<i>EEL</i>	Chyba elektrického zámku: obnovení po vyhodnocení chyby musí být provedeno ručně. Stiskněte a podržte tlačítko „DOLŮ“, na displeji se zobrazí <i>rEL</i> a poté <i>rES</i> . tlačítko uvolněte.

POZNÁMKA - Zobrazení chyby na displeji, s výjimkou chyby *EEL*, přetrvává, dokud není stisknuto tlačítko „DOLŮ“ nebo dokud není zadán jiný příkaz.

**VAROVÁNÍ** - obnovení z *EEx* chyby musí být provedeno jedním ze 3 tlačítek řídicí jednotky (NAHORU, MENU nebo DOLŮ).

### 5.4 - SIGNALIZAČNÍ LED



OBR. 3

LED	Barva	Popis
EDGE	ČERVENÁ	Bezpečnostní signalizace, LED normálně svítí.
PH2	ČERVENÁ	Bezpečnostní signalizace, LED normálně svítí.
PH1	ČERVENÁ	Bezpečnostní signalizace, LED normálně svítí.
STOP	ČERVENÁ	Bezpečnostní signalizace, LED normálně svítí.
OPEN	ZELENÁ	LED normálně VYPNUTO. Zapne se po stisknutí tlačítka.
CLOSE	ZELENÁ	LED normálně VYPNUTO. Zapne se po stisknutí tlačítka.
PED	ZELENÁ	LED normálně VYPNUTO. Zapne se po stisknutí tlačítka.
SS	ZELENÁ	LED normálně VYPNUTO. Zapne se po stisknutí tlačítka.
RADIO	ČERVENÁ	LED svítí při rádiovém přenosu nebo rušení.
POWER ON	ZELENÁ	LED normálně svítí. Ukazuje přítomnost napájecího zdroje.

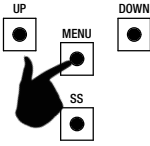
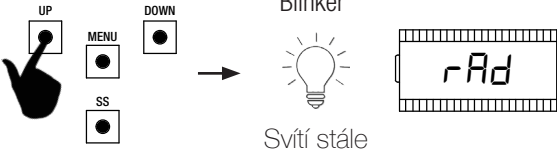

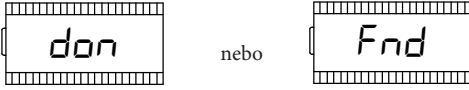



## 6 - UČENÍ DÁLKOVÉHO OVLÁDÁNÍ

Učení vysílače lze povolit tlačítkem „UP“ na řídicí jednotce nebo skrytým tlačítkem vysílače již uloženého v paměti. Řídicí jednotka BIOS2 24V si dokáže zapamatovat až 4 funkce v tolika tlačítkách dálkového ovladače. Během procesu učení popsaného v odstavci 6.1 je uložen jeden klíč. Pro přiřazení všech možných funkcí tedy bude nutné provést až 4 učení. Funkce budou přiřazeny v následujícím pořadí:

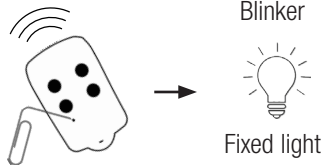

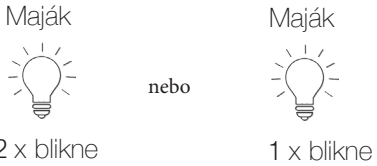
1. tlačítko ovladače uložené v paměti: funkce KROK ZA KROKEM.
2. tlačítko ovladače uložené v paměti: funkce ČÁSTEČNÉ OTEVŘENÍ.
3. tlačítko ovladače uložené v paměti: funkce OPEN.
4. tlačítko ovladače uložené v paměti: funkce CLOSE.

### 6.1 - NAUČENÍ VYSÍLAČE

1.	Ujistěte se, že deska je mimo jakékoli programovací menu. Pro ukončení stiskněte krátce tlačítko „MENU“, dokud se na displeji nezobrazí stav řídicí jednotky.	
2.	Stiskněte a uvolněte tlačítko „UP“. Na displeji se zobrazí <i>rAd</i> a blinkr se rozsvítí stálým světlem.	
3.	Stiskněte tlačítko na dálkovém ovládacím, které chcete uložit do paměti do 10 sekund.	
4.	Pokud bylo uložení do paměti úspěšné, na displeji se zobrazí <i>don</i> nebo <i>Fnd</i> (vysílač je již uložen do paměti).	
5.	Po 2 sekundách se na displeji zobrazí paměťové místo uloženého vysílače (např. <i>235</i> ).	
6.	Pro uložení dalšího tlačítka dálkového ovladače (nebo nového vysílače) opakujte postup od bodu 2.	

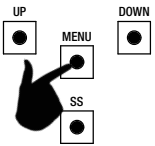
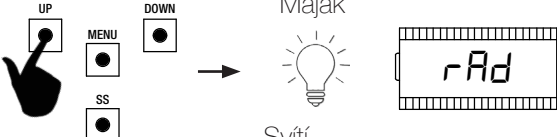

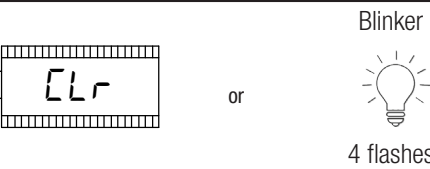

**VAROVÁNÍ** - po 10 sekundách nečinnosti řídicí jednotka opustí fázi učení (na displeji se zobrazí *LoUt*)

## 6.2 - UČENÍ SE SKRYTÝM TLAČÍTKEM JIŽ NAUČENÉHO OVLADAČE

1.	Když je automatika v klidovém stavu, pomocí svorky stiskněte skryté tlačítko vysílače již uloženého do paměti, rozsvítí se blikající světlo: nyní je možné uložit do paměti nové klíče nebo vysílače.	
2.	Stiskněte tlačítko na dálkovém ovládání, které chcete uložit do paměti do 10 sekund.	
3.	Pokud bylo uložení do paměti úspěšné, maják 2x blikne (nový ovladač) nebo 1x (ovladač je již uložen do paměti).	
4.	Pro uložení dalšího tlačítka dálkového ovladače (nebo nového vysílače) opakujte postup od bodu 1.	

**VAROVÁNÍ - po 10 sekundách nečinnosti řídicí jednotka opustí fázi učení (na displeji se zobrazí *LOUt*).**

## 6.3 - VYMAZÁNÍ JEDNOHO OVLADAČE - VYSÍLAČE

1.	Ujistěte se, že deska je mimo jakékoli programovací menu. Pro ukončení stiskněte krátce tlačítko „MENU“, dokud se na displeji nezobrazí stav řídicí jednotky.	
2.	Stiskněte a uvolněte tlačítko „UP“ nebo skryté tlačítko vysílače, který je již uložen do paměti. Na displeji se zobrazí <i>rAd</i> a maják svítí stále.	
3.	Stiskněte současně skrytou klávesu a 1. klávesu vysílače, kterou chcete vymazat, do 10 sekund.	
4.	Pokud bylo vymazání úspěšné, na displeji se zobrazí CLR a maják 4x zabliká.	
5.	Po 2 sekundách se na displeji zobrazí paměťové místo smazaného vysílače (např <i>235</i> ).	

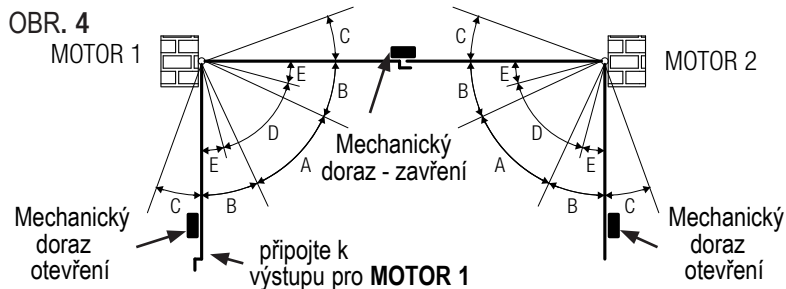
**VAROVÁNÍ - po 10 sekundách nečinnosti řídicí jednotka opustí fázi učení (na displeji se zobrazí *LOUt*).**

## 7 - NASTAVENÍ DRÁHY KŘÍDEL

POZNÁMKA - zkontrolujte v rozšířené nabídce **dE.F.** (kapitola 9) pokud je zvolený typ motoru správný, před provedením učení. Při prvním zapnutí je nutné provést naučení zdvihu pro získání délky zdvihu a zpomalení.

Po tomto postupu je instalace dokončena. Pro přizpůsobení automatizace postupujte podle popisu v kapitole 8.

**UPOZORNĚNÍ - Pro správnou funkci systému je naprosto nezbytné použití mechanických dorazů při otevírání a zavírání.**



A = plocha při rychlosti jízdy.

B = plocha při zpomalovací rychlosti.

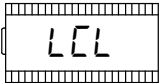
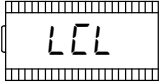


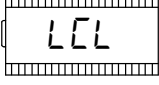
C = zóna překročení rychlosti (pohyb probíhá rychlostí zpomalení, pokud je zpomalení povoleno).

D = zásahová zóna amperometrického snímače s inverzí pohybu (detekuje překážku).

E = zásahová zóna amperometrického snímače se zastavením pohybu a nastavením dosažené polohy jako úplné uzavření/otevření (oblast resynchronizace, viz. **11.R.** parametr).

### 7.1 - ZÁKLADNÍ NASTAVENÍ DRÁHY

1.	<p>Připojte k výstupu MOTOR 1 křídlo, které bije. Nainstalujte eventuální elektrický zámek na toto křídlo. MOTOR 1 je vždy aktivován jako první během fáze otevírání a jako druhý během fáze zavírání.</p> <p>Před učením tahu proveďte kontrolu nabídek a v případě potřeby upravte nastavení. Zpomalení budou nastavena v menu se stejným procentem během jak otevírání, tak zavírání (<math>L51 \neq P</math>).</p> <p>Zpoždění druhého křídla bude takové, jaké je nastaveno v nabídce (výchozí: <math>dLY = 2</math>).</p>	
2.	<p>Odemkněte automatiku a přesuňte ji do středu zdvihu.</p> <p>Stiskněte současně tlačítka „UP“ a „MENU“ po dobu alespoň 5 sekund, dokud se na displeji nezobrazí <b>LDP</b>.</p>	
3.	<p>Pokud se MOTOR 1 NEPOHYBUJE směrem do otevírání, stiskněte tlačítko „DOLŮ“ pro zastavení učení. Na displeji se zobrazí <b>L--</b>.</p>	
4.	<p>Stisknutím tlačítka „SS“ proces znovu spustíte: MOTOR 1 se pohybuje při otevírání sníženou rychlostí.</p> <p>Po dosažení mechanické zářáčky otevíření se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b></p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <b>LDP</b>.</p>	
5.	<p>Pokud se MOTOR 2 NEPOHYBUJE směrem do otevírání, stiskněte tlačítko „DOLŮ“ pro zastavení učení. Na displeji se zobrazí <b>L--</b>.</p>	
6.	<p>Stisknutím tlačítka „SS“ proces znovu spustíte: MOTOR 2 se pohybuje při otevírání sníženou rychlostí.</p> <p>Po dosažení mechanické zářáčky otevíření se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b></p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <b>LDP</b>.</p>	

7.	MOTOR 2 se při zavírání automaticky pohybuje rychlostí chodu. Po dosažení zavírací mechanické zarážky se motor automaticky zastaví. <b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b> V této fázi se na displeji zobrazí LCL.	
8.	MOTOR 1 se při zavírání automaticky pohybuje rychlostí chodu. Po dosažení zavírací mechanické zarážky se motor automaticky zastaví. <b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b> V této fázi se na displeji zobrazí LCL.	
9.	MOTOR 1 se při otevírání automaticky pohybuje rychlostí chodu. Po dosažení mechanické zarážky otevření se motor automaticky zastaví. <b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b> V této fázi se na displeji zobrazí LOP.	
10.	MOTOR 2 se při otevírání automaticky pohybuje rychlostí chodu. Po dosažení mechanické zarážky otevření se motor automaticky zastaví. <b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b> V této fázi se na displeji zobrazí LOP.	
11.	brána se zavírá se zpožděním druhého křídla nastaveným v menu dLY a se zpomalením nastaveným v menu L5I.	

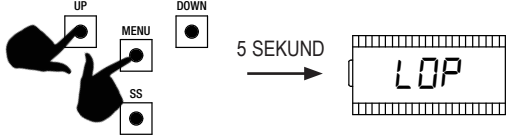
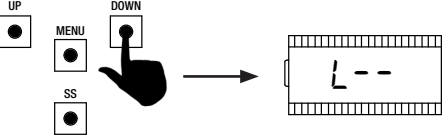
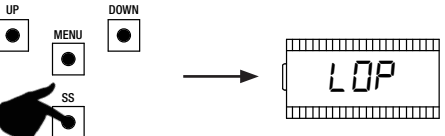
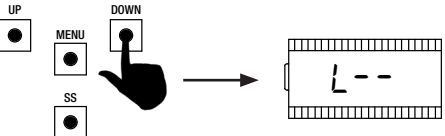
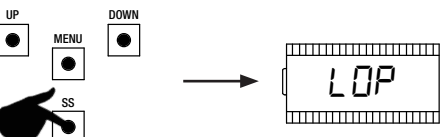

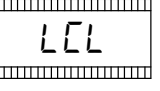
**VAROVÁNÍ - v případě zásahu bezpečnostního zařízení se učení zastaví a zobrazí se na displeji L--.**


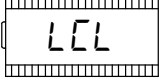




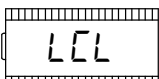
**Stiskněte tlačítko „SS“ pro opětovné zahájení učení od 4. bodu.**

POZNÁMKA - pokud se motory během učení automaticky nezastaví, zvyšte hodnotu citlivosti na překážku a/nebo citlivost na překážku během

zpomalení (menu 5En a 5EL), viz odstavec 8 a zkontrolujte, zda je režim zásahu proudového snímače vhodný pro použití jako koncový spínač (menu 5n.ii.), viz odstavec 9.

## 7.2 - POKROČILÉ NASTAVENÍ DRÁHY

1.	<p>Připojte k výstupu MOTOR 1 křídlo, které bije. Nainstalujte eventuální elektrický zámek na toto křídlo. MOTOR 1 je vždy aktivován jako první během fáze otevírání a jako druhý během fáze zavírání.</p> <p>Před učením tahu proveďte kontrolu nabídek a v případě potřeby upravte nastavení.</p> <p>Ujistěte se, že jste nastavili nabídku položek <math>L5I = P</math>. Zpomalení by měla být nastavena během procesu učení a amplitudy budou nezávislé ve dvou směrech. Zpoždění druhého křídla bude takové, jaké je nastaveno v nabídce (výchozí: <math>dLH = 2</math>).</p>	
2.	<p>Odemkněte automatiku a přesuňte ji do středu zdvihu.</p> <p>Stiskněte současně tlačítka „UP“ a „MENU“ po dobu alespoň 5 sekund, dokud se na displeji nezobrazí <math>LDP</math>.</p>	
3.	<p>Pokud se MOTOR 1 NEPOHYBUJE směrem do otevírání, stiskněte tlačítko „DOLŮ“ pro zastavení učení. Na displeji se zobrazí <math>L--</math>.</p>	
4.	<p>Stisknutím tlačítka „SS“ proces znovu spustíte: MOTOR 1 se pohybuje při otevírání sníženou rychlostí.</p> <p>Po dosažení mechanické zářky otevření se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b></p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <math>LDP</math>.</p>	
5.	<p>Pokud se MOTOR 2 NEPOHYBUJE směrem do otevírání, stiskněte tlačítko „DOLŮ“ pro zastavení učení. Na displeji se zobrazí <math>L--</math>.</p>	
6.	<p>Stisknutím tlačítka „SS“ proces znovu spustíte: MOTOR 2 se pohybuje při otevírání sníženou rychlostí.</p> <p>Po dosažení mechanické zářky otevření se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b></p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <math>LDP</math>.</p>	
7.	<p>MOTOR 2 se při zavírání automaticky pohybuje rychlostí chodu.</p> <p>Když automatika dosáhne polohy pro začátek zpomalení, zadejte příkaz Krok za krokem (SS).</p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <math>LCL</math>.</p>	
8.	<p>MOTOR 2 běží zpomalenou rychlostí.</p> <p>Po dosažení zavírací mechanické zářky se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b></p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <math>LCL</math>.</p>	

9.	<p>MOTOR 1 se při zavírání automaticky pohybuje rychlostí chodu. Když automatika dosáhne polohy pro začátek zpomalení, zadejte příkaz Krok za krokem (SS). V této fázi se na displeji zobrazí LCL.</p>	
10.	<p>MOTOR 1 běží zpomalenou rychlostí. Po dosažení zavírací mechanické zarážky se motor automaticky zastaví. <b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b> V této fázi se na displeji zobrazí LCL.</p>	
11.	<p>MOTOR 1 se při otevírání automaticky pohybuje rychlostí chodu. Když automatika dosáhne polohy pro začátek zpomalení, zadejte příkaz Krok za krokem (SS). V této fázi se na displeji zobrazí LOP.</p>	
12.	<p>MOTOR 1 běží zpomalenou rychlostí. Po dosažení mechanické zarážky otevření se motor automaticky zastaví. <b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b> V této fázi se na displeji zobrazí LOP.</p>	
13.	<p>MOTOR 2 se při otevírání automaticky pohybuje rychlostí chodu. Když automatika dosáhne polohy pro začátek zpomalení, zadejte příkaz Krok za krokem (SS). V této fázi se na displeji zobrazí LOP.</p>	
14.	<p>MOTOR 2 běží zpomalenou rychlostí. Po dosažení mechanické zarážky otevření se motor automaticky zastaví. <b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b> V této fázi se na displeji zobrazí LOP.</p>	
15.	<p>Automatika se pohybuje při zavírání se zpožděním druhého křídla nastaveným v menu <i>dLY</i> a s nastavenými zpomaleními.</p>	

**VAROVÁNÍ - v případě zásahu bezpečnostního zařízení se učení zastaví a zobrazí se na displeji L--.**

**Stiskněte tlačítko „SS“ pro opětovné zahájení učení od 4. bodu.**

**POZNÁMKA - pokud se motory během učení automaticky nezastaví, zvýšte hodnotu citlivosti na překážku a/nebo citlivost na překážku během**

**zpomalení (menu *SEN* a *SEL*), viz odstavec 8 a zkontrolujte, zda je režim zásahu proudového snimače vhodný pro použití jako koncový spínač (menu *Sn.iri*), viz odstavec 9.**

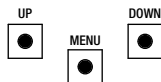
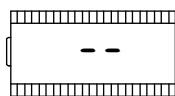
## 8 - ZMĚNA PARAMETRŮ - ZÁKLADNÍ MENU

Pro změnu hlavních parametrů řídicí jednotky je možné vstoupit do ZÁKLADNÍHO MENU.

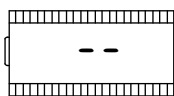
Pro vstup do menu postupujte dle popisu níže.

**VAROVÁNÍ - po 2 minutách nečinnosti řídicí jednotka automaticky opustí nabídku.**

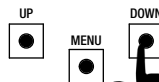
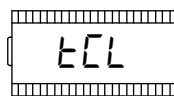
Příklad použití a úpravy v ZÁKLADNÍM MENU



Ujistěte se, že deska je mimo jakékoli programovací menu (krátce stiskněte tlačítko „MENU“).



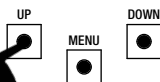
Pro vstup do základního menu stiskněte a podržte tlačítko „MENU“ po dobu alespoň 1 sekundy



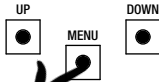
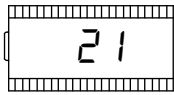
Pomocí tlačítek „NAHORU“ a „DOLŮ“ se můžete pohybovat uvnitř položek nabídky.



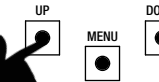
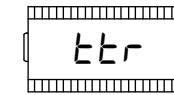
Pro zadání položky stiskněte a podržte tlačítko „MENU“ po dobu alespoň 1 sekundy, dokud hodnota nezačne blikat.



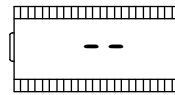
Pomocí tlačítek „NAHORU“ a „DOLŮ“ změňte hodnotu.



Chcete-li uložit hodnotu, stiskněte a podržte tlačítko „MENU“ po dobu alespoň 1 sekundy. Pro ukončení bez uložení stiskněte krátce tlačítko „MENU“.



Pomocí tlačítek „NAHORU“ a „DOLŮ“ se můžete pohybovat uvnitř položek nabídky.



Pro ukončení stiskněte krátce tlačítko „MENU“.

	PARAMETERS	DESCRIPTION	DEFAULT CUSTOM	MIN	MAX	UNIT
1	tCL	Čas automatického opětovného zapnutí (0 = vypnuto).	0	0	900	s
2	ttr	Čas automatického opětovného zapnutí po přechodu (0 = vypnuto).	0	0	30	s
3	SEn	Citlivost na překážky při běžné rychlosti (0 = vypnuto).	50	0	100	%
4	SEL	Citlivost na překážky při zpomalování (0 = vypnuto).	70	0	100	%
5	SPn	Běžná rychlost - nastavení.	100	50	100	%
6	SPL	Rychlost při zpomalení	50	10	100	%
7	Sbs	Konfigurace SS 0 = normální (otevřít-stop-zavřít-stop-otevřít-stop...) 1 = střídavě STOP (otevřít-stop-zavřít-otevřít-stop-zavřít...) 2 = střídavě (otevřít-zavřít-otevřít-zavřít...) 3 = kondominium – časovač 4 = kondominium s okamžitým automatickým opětovným zavíráním	0	0	4	
8	blt	Povýpadku proudu 0 = žádná akce 1 = zavírání	0	0	1	

	PARAMETERS	DESCRIPTION	DEFAULT CUSTOM	MIN	MAX	UNIT
9	<i>dLY</i>	Zpoždění druhého křídla	2	0	300	s
10	<i>LSI</i>	Amplituda zpomalení. P = personalizované během učení. 0...100 % = procento z dráhy.	15	0	100	%
11	<i>ASL</i>	Protiskluzové / Extra čas.	0	0	300	s
12	<i>nrIt</i>	Počet motorů: 1 = 1 motor. 2 = 2 motory.	2	1	2	

POZNÁMKA - parametry zvýrazněné šedě závisí na zvoleném motoru. V tabulce jsou uvedeny údaje motoru CUSTOM. Další informace naleznete v kapitole 12.

### 1. ČAS AUTOMATICKÉHO ZAVÍRÁNÍ *tCL*

Aktivní, když je brána ve zcela otevřené poloze, brána se poté automaticky zavře *tCL* sekundy. V této fázi displej ukazuje *-tCL* s blikající pomlčkou, která bude během posledních 10 sekund nahrazena odpočítáváním. Příkaz k otevření nebo zásah fotobuněk restartuje počítání.

### 2. AUTOMATICKÉ ZAVŘENÍ PO PROJETÍ *tLr*

Pokud je ve fázi otevírání nebo ve zcela otevřené poloze paprsek fotobuněk zakrytý a uvolněný, automatika se automaticky zavře po *tLr* sekund, kdy je dosaženo zcela otevřené polohy. V této fázi se na displeji zobrazí *-tLr* s blikající pomlčkou, která bude během posledních 10 sekund nahrazena odpočítáváním.

### 3. CITLIVOST NA PŘEKÁŽKY PŘI BĚŽNÉ RYCHLSOTI *SEn*

Upravte citlivost na překážky, aby byla zajištěna správná funkce brány, musí se zastavit v případě překážky, ale také musí zajistit úplný pohyb v nejhorsích podmínkách (např. zima, kalení motorů atd.). Po nastavení tohoto parametru se doporučuje provést kompletní pohyb (otevření a zavření) před pokusem o detekci překážky.

Nižší hodnoty odpovídají většímu tahu na překážku.

Zásah pro překážku zastaví bránu a provede krátkou inverzi pohybu.

### 4. CITLIVOST NA PŘEKÁŽKY BĚHEM ZPOMALENÍ *SEL*

Upravte citlivost na překážky při zpomalování, aby byla zajištěna správná funkce automatiky, musí se zastavit, pokud je překážka, ale také musí zajistit úplný pohyb v nejhorsích podmínkách (např. zima, kalení motorů atd.). Po nastavení tohoto parametru se doporučuje provést kompletní pohyb (otevření a zavření) před pokusem o detekci překážky.

Nižší hodnoty odpovídají většímu tahu na překážku.

Zásah pro překážku zastaví automatizaci a provede krátkou inverzi pohybu.

### 5. BĚŽNÁ RYCHLOST *SPn*

Upravte rychlost chodu, abyste zajistili správné fungování automatiky. Je možné nastavit procento rychlosti mezi 50 % a 100 %.

**UPOZORNĚNÍ - po změně tohoto parametru je nutné provést nové nastavení dráhy.**

### 6. ZPOMALENÍ *SPL*

Upravte rychlost zpomalování, abyste zajistili správné fungování automatizace. Je možné nastavit procento rychlosti mezi 10% a 100% rychlosti běhu *SPn*.

**UPOZORNĚNÍ - po změně tohoto parametru je nutné provést nové nastavení dráhy.**

### 7. KONFIGURACE KROK ZA KROK (SS) *5b5*

Pro příkaz SS je možné nastavit 5 různých pracovních režimů:

- *5b5 = 0* normální (OT-ST-ZA-ST-OT-ST-ZA-...) otevřít-stop-zavřít-stop
- Typické fungování Krok za krokem. Během pohybu příkaz SS zastaví automatizaci.
- *5b5 = 1* střídavě STOP (OT-ST-ZA-OT-ST-ZA-...).
- Střídavá funkce se STOP při otevírání. Během fáze otevírání příkaz SS zastaví automatizaci.
- *5b5 = 2* střídavě (OT-ZA-OT-ZA-...).
- Uživatel nemůže zastavit automatizaci během pohybu příkazem SS.
- Příkaz SS během pohybu převrátí pohyb.
- *5b5 = 3* kondominium – časovač.
- Příkaz SS pouze otevře automatizaci. Když je brána zcela otevřena, pokud příkaz přetrvává, řídicí jednotka počká na rozepnutí kontaktu, než zahájí zastavení automatického opětovného zapnutí (je-li povoleno), další příkaz SS v této fázi restartuje zastavení automatického opětovného zapnutí.
- *5b5 = 4* kondominium s okamžitým automatickým opětovným zavíráním.
- Jako kondominium – časovač (předchozí bod), ale během odpočítávání příkaz SS uzavře bránu.

### 8. PO VÝPADKU PROUDU *bLl*

Při zapnutí řídicí jednotky po black-outu závisí chování řídicí jednotky na parametru *bLl*:

- *bLl = 0* žádná akce – když se řídicí jednotka zapne, automatika se nepohne až do prvního příkazu. První pohyb je otevření.
- *bLl = 1* zavření – při zapnutí řídicí jednotka provede zavření.

### 9. ZPOŽDĚNÍ DRUHÉHO KŘÍDLA *dLY*

Toto je nastavení zpoždění druhého křídla pro zajištění správné funkce.



## 10. AMPLITUDA ZPOMALENÍ $L5l$

Tímto parametrem je možné upravit amplitudu zpomalení a případně jej i deaktivovat ( $L5l = 0$ ). Pokud potřebujete přesnější nebo jiné zpomalení mezi otevíráním a zavíráním, je možné tento parametr nastavit  $L5l$  na  $P$  (personalizované) a provádějí pokročilé učení dráhy poskytující také začátek zpomalení během učení.

## 11. PROTISKLUZOVÉ / EXTRA ČAS. $H5L$

Tento parametr se používá, pokud motor prokluzuje, řídicí jednotka přidává  $H5L$  sekund do pohybu, aby byl zajištěn úplný pohyb automatiky i v těch nejhorších podmínkách.

## 12. POČET MOTORŮ $n1t$

Tento parametr se používá k nastavení počtu motorů: operace učení a funkčnost budou upraveny v závislosti na tomto parametru.

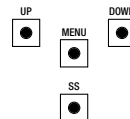
## 9 - NASTAVENÍ PARAMETRŮ - ROZŠÍŘENÉ MENU

Toto menu umožňuje detailnější nastavení některých parametrů.

Pro vstup do ADVANCED MENU stiskněte a podržte tlačítko „MENU“ po dobu alespoň 5 sekund.

Chcete-li změnit parametry, postupujte podle popisu pro ZÁKLADNÍ MENU.

**UPOZORNĚNÍ - po 2 minutách nečinnosti řídicí jednotka automaticky opustí nabídku.**



	PARAMETR	POPIS	VÝCHOZÍ HODNOTA	MIN	MAX	JEDNOTKA
1	$S_{n.1.}$	Intervenční režim aktuálního snímače: 0 = zakázáno. 1 = dokončeno (konec pohybu a překážky). 2 = pouze detekce překážky v libovolném bodě zdvihu. 3 = pouze konec pohybu v libovolném bodě zdvihu.	1	0	3	
2	$r1.A.$	Amplituda oblasti resynchronizace.	60	0	100	
3	$S1.t.$	Doba zásahu proudového snímače.	2	1	10	x 100ms
4	$Sd.t.$	Doba deaktivace proudového snímače během startu motoru.	15	0	30	x 100ms
5	$Ur.A.$	Amplituda rampy zrychlení: 0...20 = amplituda rampy. $S5r$ = jeden krok při 50 % rychlosti běhu. <sup>2</sup> $H5r$ = jeden krok při 100% rychlosti běhu. <sup>2</sup>	10	0	20	x 35ms
6	$dr.A.$	Amplituda rampy zpomalení.	10	0	20	x 35ms
7	$SP.h.$	Fungování uzavírací fotobužky (PH1) při pohybu ze zavřeno: 0 = kontrola PH1. 1 = automatika se otevře také se zakrytým PH1.	1	0	1	
8	$Ph.2.$	Funkce otevírací fotobužky PH2 0 = povoleno při otevírání a zavírání. 1 = povoleno pouze při otevírání.	0	0	1	
9	$tPh.$	Test fotobuněk: 0 = zakázáno. 1 = povoleno PH1. 2 = povoleno PH2. 3 = povoleno PH1 a PH2.	0	0	3	
10	$Ed.1.$	Typ bezpečnostní hrany: 0 = kontaktní (NC). 1 = odporový (8k2).	0	0	1	
11	$iE.d.$	Provozní režim bezpečnostní lišty: 0 = funguje pouze při zavírání s inverzí pohybu. 1 = zastaví automatizaci (otevření i zavření) a uvolní překážku (krátká inverze).	0	0	1	
12	$tE.d.$	Test bezpečnostní lišty: 0 = zakázáno. 1 = povoleno	0	0	1	
13	$LP.o.$	Částečné otevření.	30	0	100	%

	PARAMETR	POPIS	VÝCHOZÍ HODNOTA	MIN	MAX	JEDNOTKA
14	<i>tP.C.</i>	Doba automatického opětovného uzavření od částečného otevření (0 = vypnuto).	0	0	900	s
15	<i>FP.r.</i>	Režim výstupu majáku - výstražné lampy: 0 = fix. 1 = bliká.	1	0	1	
16	<i>tP.r.</i>	Doba předblikávání (0 = vypnuto).	0	0	10	s
17	<i>FC.y.</i>	Nastavení osvětlení: 0 = na konci pohybu nastavený <i>tC.y.</i> čas. 1 = zapnuto, pokud brána není uzavřena + <i>tC.y.</i> čas. 2 = zapnuto, pokud nevypršela platnost časovače osvětlení ( <i>tC.y.</i> ) 3 = otevřená brána světlo on/off 4 = otevřená brána světlo s proporcionálním blikáním.	0	0	4	
18	<i>tC.y.</i>	Nastavení času osvětlení	180	0	900	s
19	<i>dE.A.</i>	Mrtvý muž 0 = zakázáno 1 = povoleno	0	0	1	
20	<i>SE.r.</i>	Počet cyklů pro pravidelný servis. Jakmile je dosaženo limitu, další cykly proběhnou s rychlým blikáním (pouze pokud <i>FP.r.</i> je povoleno). 0 = zakázáno.	0	0	100	x 1000 cíclí
21	<i>SE.F.</i>	Nepřetržité blikání pro žádost o servis (provádí se pouze s uzavřenou automatizací): 0 = zakázáno. 1 = povoleno.	0	0	1	
22	<i>HA.o.</i>	Vodní kladivo ve fázi otevírání (0 = vypnuto).	0	0	100	x 100ms
23	<i>HA.c.</i>	Vodní kladivo ve fázi zavírání (0 = vypnuto).	0	0	100	x 100ms
24	<i>EL.ř.</i>	Způsob použití elektrického zámku: 0 = zakázáno nebo není nainstalováno. 1 = povoleno bez preventivní aktivace. 2 = povoleno s preventivní aktivací. 3 = povoleno a nastaveno jako elektromagnetický zámek.	0	0	3	
25	<i>ri.ř.</i>	Režim použití výstupu R1 (plug-in): 0 = výstup není použit. 1 = elektrický zámek (kopie výstupu řídicí jednotky). 2 = stropní světlo (kopie výstupu řídicí jednotky).	0	0	1	
26	<i>řP.r.</i>	Tlak motoru v zavřené poloze, funkce proti větru.	0	0	480	min
27	<i>řr.E.</i>	Funkce pro mechanické uvolnění motoru.	0	0	10	x 50ms
28	<i>EC.o.</i>	Funkce ECOMODE (0 = vypnuto).	0	0	1	
29	<i>SF.t.</i>	Funkce SOFT STOP (0 = vypnuto).	10	0	20	x 100ms
30	<i>dE.F.</i>	Obnovení výchozího nastavení v závislosti na typu motoru: 0 = VLASTNÍ. 1 = XTILUS. 2 = INT VS. 3 = MINIART. 4 = KINEO 400. 5 = HYPER	0	0	5	
31	<i>tr.S.</i>	Zobrazení paměťového místa pro jeden vysílač.				
32	<i>tr.C.</i>	Zrušení jednoho vysílače.				
33	<i>tr.F.</i>	Zrušení všech vysílačů. Enter pro úpravu parametru a poté držte stisknuté tlačítko „MENU“, objeví se odpočítávání, které končí na displeji don.				
34	<i>Si.d.</i>	První propojení mezi zařízením Bluetooth a řídicí jednotkou.				

POZNÁMKA - parametry zvýrazněné šedě závisí na zvoleném motoru. V tabulce jsou uvedeny údaje motoru CUSTOM. Další informace naleznete v kapitole 12.

### 1. REŽIM ZÁSAHU SENZORU *S<sub>n.ř.</sub>*

Pro proudový senzor, který detekuje zablokovaný motor, je možné vybrat 4 typy zásahů:

- $S_{n.i.} = 0$  senzor je deaktivován
- $S_{n.i.} = 1$  kompletní fungování: zásah pro detekci překážky ve střední zóně zdvihu a zásah pro konce pohybu v oblastech resynchronizace (podívejte se na  $i_{i.R.}$  parametr).
- $S_{n.i.} = 2$  senzor zasáhne pouze při detekci překážky v jakékoli poloze.
- $S_{n.i.} = 3$  senzor zasáhne pouze na konci pohybu v jakékoli poloze.

## 2. AMPLITUDA OBLASTI RESYNC $i_{i.R.}$

Tímto parametrem je možné upravit amplitudu oblasti resync a případně ji deaktivovat ( $i_{i.R.} = 0$ ). V této oblasti zásah proudového snímače zastaví pohyb a nastaví dosaženou polohu jako plně uzavřenou / otevřenou polohu. Hodnota 100 odpovídá 25 % úplného zdvihu motoru.

## 3. DOBA ZÁSAHU SNÍMAČE $S_{i.L.}$

Doba, po které zasáhne senzor pro detekci zablokovaného motoru (snímač proudu) překážkou.

## 4. ČAS VYPNUTÍ BĚHEM STARTU MOTORU $S_{d.L.}$

Čas, ve kterém jsou proudové senzory deaktivovány během startu motoru.

## 5. AKCELERAČNÍ RAMPA $U_{r.R.}$

Tento parametr umožňuje nastavit amplitudu akcelerační rampy při startu motoru. Vyšší je hodnota a delší bude rampa. S  $U_{r.R.} = 0$ , rampy jsou deaktivovány a motor se spustí přímo na rychlost chodu nebo na rychlost zpomalení, v závislosti na poloze během zdvihu.

Kromě číselných hodnot existují 2 další možnosti:

- $S_{5.r.}$  - motor se spustí při 50 % rychlosti chodu po dobu 0,6 sekundy.
- $H_{5.r.}$  - motor se spustí na 100 % rychlosti chodu po dobu 0,6 sekundy.

## 6. RAMPA ZPOMALENÍ $d_{r.R.}$

Tento parametr umožňuje nastavit amplitudu zpomalovací rampy z rychlosti jízdy na rychlost zpomalování. Vyšší je hodnota a delší bude rampa.

## 7. FUNKCE PH1 Z UZAVŘENÉ POLOHY $S_{P.h.}$

Uzavírací fotobuňka má následující funkci:

- Zavírání: okamžité obrácení pohybu.
- Otevírání z mezipolohy: bez zásahu..
- Otevírání ze zavřené polohy:
  - $S_{P.h.} = 0$  brána se nepohne, pokud je paprsek PH1 přerušen.
  - $S_{P.h.} = 1$  brána se pohybuje při přerušeném paprsku PH1.

## • FUNKCE FOTOBUNĚKY PH2 $P_{h.2.}$

Otevírací fotobuňka má následující funkci:

- Otevření: zastaví pohyb a počká, dokud se paprsek neuvolní, poté se přesune do otevření.
- Zavírání:
  - $P_{h.2.} = 0$  zastaví pohyb a počká, dokud se paprsek neuvolní, poté se přesune do otevření.
  - $P_{h.2.} = 1$  žádný zásah.

## • TEST FOTOBUNĚK $t_{P.h.}$

Povolením této funkce provede řídicí jednotka před každým pohybem počínaje ustálenou automatizací funkční kontrolu fotobuněk. Kontrola nebude provedena v případě rychlého pohybu po zásahu bezpečnostního zařízení. Pro připojení fotobuněk postupujte podle odstavce 4.1.

## 10. TYP BEZPEČNOSTNÍ LIŠTY $E_{d.i.}$

Řídicí jednotka může pracovat se dvěma různými typy bezpečnostních lišt:

- $E_{d.i.} = 0$  mechanické s normálně uzavřeným kontaktem.
- $E_{d.i.} = 1$  odporová lišta 8,2KΩ.

## 11. PROVOZNÍ REŽIM BEZPEČNOSTNÍ LIŠTY $i_{E.d.}$

Pro umožnění montáže bezpečnostních lišt v obou směrech pohybu je možné zvolit 2 různé funkce:

- $i_{E.d.} = 0$  pouze při zavírání s totální inverzí pohybu.
- $i_{E.d.} = 1$  oba směry pohybů, zastavení a krátká inverze k uvolnění obstacle.

## 12. TEST BEZPEČNOSTNÍ LIŠTY $t_{E.d.}$

Povolením této funkce provede řídicí jednotka funkční kontrolu spínací lišty. Tato funkce se používá, pokud má hrana připojená k řídicí jednotce elektronický autotest (exp. rádiová hrana R.CO.O). Připojte testovací kontakt hrany k napájení vysílače fotobuněk (odstavec 4.1) a povolte autotest nízkým napětím 0Vdc (pro kompatibilitu postupujte podle pokynů bezpečnostní lišty s elektronickým autotestem).

## 13. ČÁSTEČNÉ OTEVŘENÍ $L_{P.o.}$

Částečné otevření lze provést pouze ze zavřené polohy. Parametr nastavuje otevření jako procento z celkového zdvihu.

## 14. DOBA AUTOMATICKÉHO ZAVŘENÍ PO ČÁSTEČNÉM OTEVŘENÍ $t_{P.L.}$

Aktivní, když je automatika v částečném otevření, poté se automaticky zavře  $t_{P.L.}$  sekundy. V této fázi se na displeji zobrazí -  $t_{L.}$  s blikající pomlčkou, která bude během posledních 10 sekund nahrazena odpočítáváním.

## 15. MAJÁK - VÝSTRAŽNÁ LAMPA BLIKAJÍCÍ REŽIM $F_{P.r.}$

Pro výstup blinkru je možné zvolit 2 různé funkce:

- $F_{P.r.} = 0$  pevný výstup. Bude nutné připojit maják s přerušovačem.
- $F_{P.r.} = 1$  přerušovaný výstup. Bude nutné připojit maják bez přerušovače.

## 16. ČAS PŘEDBLIKÁVÁNÍ $t_{P.r.}$

Předběžné blikání před každým pohybem v obou směrech,  $t_{P.r.}$  sekund předběžného blikání.

## 17. NASTAVENÍ OSVĚTLENÍ $F_{E.Y.}$

Řídicí jednotka má 4 různé funkce stropního osvětlení:

- $F_{E.Y.} = 0$  světlo zhasne na konci pohybu po  $t_{E.Y.}$  sekund.

- $FL.Y. = 1$  světlo se vypne pouze při zavřené bráně po tC.y. sekund  $EL.Y.$
- $FL.Y. = 2$  svítí po dobu  $EL.Y.$  sekund od začátku pohybu, nezávisle na podmínkách automatizace (světlo by mohlo zhasnout před koncem pohybu).
- $FL.Y. = 3$  světlo otevřené automatiky - světlo se okamžitě vypne, když brána dosáhne zavřené polohy.
- $FL.Y. = 4$  kontrolka otevřené automatiky s proporcionálním blikáním:
  - Otevření: pomalé blikání.
  - Zavírání: rychle bliká
  - Otevřeno: světlo svítí
  - Zavřeno: světlo nesvítí.
  - Stopnuto: 2 bliknutí + dlouhé čekání + 2 bliknutí + dlouhé čekání + ...

- **OSVĚTLENÍ - NASTAVENÍ ČASU  $EL.Y.$**

Doba aktivace osvětlení.

- **MRTVÝ MUŽ  $dE.R.$**

Během funkčního režimu MRTVÝ MUŽ se automatika pohybuje pouze s trvalým příkazem.

Povolené příkazy jsou OPEN a CLOSE. SS a PED jsou zakázány. Během fungování mrtvého muže jsou všechny automatické pohyby deaktivovány, jako jsou krátké nebo úplné inverze. Všechna bezpečnostní zařízení jsou deaktivována kromě STOP.

- **NASTAVENÍ POČTU CYKLŮ PRO SERVIS  $SE.r.$**

Před žádostí o servis je možné nastavit řadu cyklů. Po dosažení limitu budou další cykly provedeny s rychlým blikáním (pouze pokud  $FP.r. = 1$ ).

## 21. NEPŘETRŽITĚ BLIKAJÍCÍ SVĚTLO PRO ŽÁDOST O SERVIS $SE.F.$

Jakmile je dosažen limit  $SE.F.$  blikající světlo bude blikat také při zavřené bráně, aby se zobrazila žádost o servis.

## 22. ZPĚTNÝ RÁZ V OTEVÍRACÍ FÁZI $HA.D.$

Tato funkce se používá s elektrickým zámekem, který musí být povolen v nabídce  $EL.Y.$ . Brána krátce zatlačí na mechanickou záložku, aby umožnila odpojení elektrického zámku před pohybem otevření, počínaje od zavřené brány. V menu je možné nastavit dobu trvání tlaku od minimálně 0,1s do maximálně 10s.

## 23. DOTLAČENÍ PŘI ZAVŘENÍ $HA.C.$

Tato funkce se používá s elektrickým zámekem, který musí být povolen v nabídce  $EL.Y.$ . Když brána dosáhne zavíracího mechanického dorazu, řídicí jednotka provede silný tlak, aby zajistila uzamčení elektrického zámku. V menu je možné nastavit dobu trvání tlaku od minimálně 0,1s do maximálně 10s.

## 24. ZPŮSOB POUŽITÍ ELEKTRICKÉHO ZÁMKU $EL.Y.$

Tento parametr umožňuje vybrat funkci výstupu ELEKTRICKÉHO ZÁMKU:

- $EL.Y. = 0$  elektrický zámek deaktivován nebo není nainstalován.
- $EL.Y. = 1$  elektrický zámek bude aktivován ve stejnou dobu jako motory.
- $EL.Y. = 2$  elektrický zámek bude aktivován 1,5 s před motory.
- $EL.Y. = 3$  elektromagnetický zámek: zámek bude aktivován pouze s automatikou v úplně zavřené poloze. S příkazem k otevření bude zámek deaktivován. Během funkce „tlak motoru v zavřené poloze“ bude elektromagnetický zámek deaktivován.

**UPOZORNĚNÍ - u elektromagnetického zámku je bezpodmínečně nutné použití karty R1.**

## 25. ZPŮSOB POUŽITÍ VÝSTUPU R1 $rl.Y.$

Tento parametr umožňuje zvolit fungování karty R1 (volitelné):

- $rl.Y. = 0$  výstup je deaktivován.
- $rl.Y. = 1$  elektrický zámek: spínací kontakt (bez napětí) karty R1 má stejnou funkci výstupu ELEKTRICKÝ ZÁMEK.
- $rl.Y. = 2$  Stropní světlo: NO kontakt (bez napětí) karty R1 má stejnou funkci jako výstup OSVĚTLENÍ.

## 26. TLAK MOTORU V ZAVŘENÉ POLOZE, FUNKCE PROTI VĚTRU $IP.r.$

Tato funkce se používá k udržení tlaku motorů na mechanickém dorazu, provádí se pouze u uzavřené brány. Řídicí jednotka provádí zavření každých 1 minutu  $IP.r.$  počet minut, abyste udrželi tlak na mechanické dorazy (například pro kompenzaci větru).

## 27. MECHANICKÁ RELAXACE $IP.E.$

Funkce pro mechanické uvolnění motoru: je užitečná u těch motorů, které mají odblokování pro ruční pohyb, který může zůstat zablokovaný tlakem motoru na mechanický doraz. Když dojde k mechanickému zastavení, otevření nebo zavření, motor provede krátkou inverzi  $IP.E. \times 50ms$ .

POZNÁMKA s  $IP.r.$  při aktivované funkci (tlak motoru v zavřené poloze) se mechanická relaxace provede pouze při prvním polohování na mechanickém dorazu.

## 28. FUNKCE ECOMODE $EL.D.$

Tento parametr umožňuje aktivovat funkci ECOMODE. Viz kapitola 10.

## 29. FUNKCE SOFT STOP $SF.t.$

Pomocí parametru  $SF.t.$  je možné bránu zastavit měkkým způsobem. K tomuto chování dochází u všech příkazů krok za krokem a příkazů zastavení.  $SF.t.$  určuje měkké zastavení i v případě bezpečnostního zásahu.

## 30. OBNOVIT VÝCHOZÍ NASTAVENÍ $dE.F.$

S položkou menu  $dE.F.$  je možné obnovit výchozí nastavení řídicí jednotky. Reset obnoví všechny parametry základního a pokročilého menu, ale nezmění naučené dráhy.

Běžte do  $dE.F.$  poté stiskněte a podržte tlačítko „MENU“, dokud se na displeji nezobrazí číslo (for example 0), poté tlačítko uvolněte.

Pomocí tlačítek „NAHORU“ a „DOLU“ vyberte použitý motor:

- 0: CUSTOM
- 1: XTILUS
- 2: INT VS
- 3: MINIART
- 4: KINEO 400
- 5: HYPER

Stiskněte a podržte tlačítko „MENU“, dokud číslo nepřestane blikat, poté tlačítko uvolněte. Stiskněte a podržte tlačítko „MENU“, na displeji se zobrazí odpočítávání d80,d79,...,d0 l neuvolňujte tlačítko, dokud se na displeji nezobrazí don.

POZNAMKA - Chcete-li znát typ zvoleného motoru, přejděte v nabídce položek dE.F.: na displeji se střídá dE.F. a vybraný motor. Změní-li se některý parametr (závisí na typu motoru, viz kapitola 12), na displeji se také zobrazí písmeno c (pro příklad c l).

### 31. ZOBRAZENÍ POLOHY PAMĚTI PRO JEDINÝ VYSÍLAČ tr.5.

S položkou menu tr.5. je možné zobrazit paměťové místo, ve kterém je uložen vysílač.

Chcete-li funkci provést, přejděte na tr.5. a poté potvrďte stisknutím tlačítka „MENU“. Držte stisknuté tlačítko „MENU“, dokud se na displeji nezobrazí SEE, poté tlačítko uvolněte.

V tomto okamžiku stiskněte tlačítko na uloženém vysílači (neaktivuje žádný příkaz). Na displeji se zobrazí:

- paměťové místo na 2 sekundy, pokud je uloženo;
- napsané tr.5. na 2 sekundy, pokud není uloženo do paměti.

Po 2 sekundách se displej vrátí na obrazovku SEE a tuto funkci bude možné provádět s jiným vysílačem.

Chcete-li funkci opustit, stiskněte tlačítko „MENU“. V opačném případě po 15 sekundách bez přenosu řídicí jednotka funkci ukončí a zobrazí zapsané tr.5.

### 32. ZRUŠENÍ JEDNOHO VYSÍLAČE tr.C.

S položkou menu tr.C. je možné vymazat jeden vysílač z paměti.

Chcete-li funkci provést, přejděte na tr.C. a poté potvrďte stisknutím tlačítka „MENU“. Držte stisknuté tlačítko „MENU“, dokud se na displeji nezobrazí 0, poté tlačítko uvolněte. Vyberte umístění paměti vysílače. Stiskněte a podržte tlačítko „MENU“, dokud se na displeji nezobrazí CLr, poté tlačítko uvolněte.

Chcete-li funkci opustit, stiskněte tlačítko „MENU“. Pokud se na displeji zobrazí zapsané ERR, jsou problémy s pamětí (například prázdná pozice nebo odpojená paměť).

### 33. ZRUŠENÍ VŠECH VYSÍLAČŮ tr.F.

S položkou menu tr.f. je možné vymazat všechny naučené vysílače.

Přejděte na tr.f., poté držte stisknuté tlačítko „MENU“, dokud se na displeji nezobrazí 0, poté tlačítko uvolněte. Stiskněte znovu a podržte tlačítko „MENU“, na displeji se zobrazí odpočítávání d80,d79,...,d01, tlačítko neuvolňujte, dokud se na displeji nezobrazí "don".

### 34. BLUETOOTH 5l .d.

Položka nabídky potřebná pro první spojení mezi zařízením Android a řídicí jednotkou. Postup připojení naleznete v nápovědě aplikace pro Android.

## 10 - ECOMODE

Funkce ECOMODE umožňuje prodloužit životnost baterií v případě výpadku sítě. Chcete-li funkci povolit:



Ujistěte se, že deska je mimo jakékoli programovací menu, stiskněte krátce tlačítko „MENU“. Chcete-li vstoupit do nabídky, stiskněte a podržte tlačítko „MENU“ po dobu alespoň 5 sekund.



Pomocí tlačítek „NAHORU“ a „DOLŮ“ se můžete pohybovat uvnitř položek nabídky. Vyberte položku EC.o.



Pro zadání položky stiskněte a podržte tlačítko „MENU“ po dobu alespoň 1 sekundy, dokud hodnota nezačne blikat.



Pomocí tlačítek „NAHORU“ a „DOLŮ“ změňte hodnotu.



Chcete-li uložit hodnotu, stiskněte a podržte tlačítko „MENU“ po dobu alespoň 1 sekundy.



Pro ukončení stiskněte krátce tlačítko „MENU“.

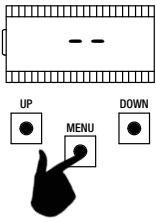
veškeré příslušenství kromě elektrického zámku je VYPNUTO Při provozu na baterie a zapnutém ECOMODE řídicí jednotka aktivuje motor na sníženou rychlost (50 % jmenovité rychlosti) a

**VAROVÁNÍ - v této situaci JSOU bezpečnostní zařízení NEAKTIVOVÁNO. Pro větší bezpečnost doporučujeme přesunout automatiku na dohled.**

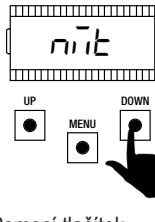
Pokud se během provozu s bateriemi obnoví napájení, po 5 sekundách (doba aktivace příslušenství) dojde k obnovení motoru na rychlost jízdy a bezpečnostní zařízení budou opět sledována.

# 11 - NASTAVENÍ DRÁHY - JEDNOHO MOTORU

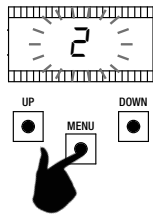
Vyberte v menu počet motorů jeden:



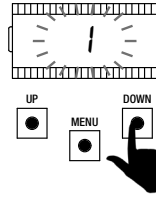
Ujistěte se, že deska je mimo jakékoli programovací menu, stiskněte krátce tlačítko „MENU“). Chcete-li vstoupit do nabídky, stiskněte a podržte tlačítko „MENU“ po dobu alespoň 1 sekundy.



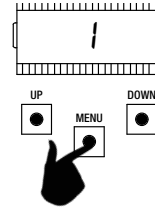
Pomocí tlačítek „NAHORU“ a „DOLŮ“ se můžete pohybovat uvnitř položek nabídky. Vyberte položku n1t.



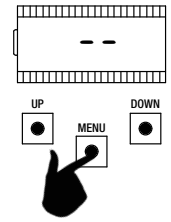
Pro zadání položky stiskněte a podržte tlačítko „MENU“ po dobu alespoň 1 sekundy, dokud hodnota nezačne blikat.



Pomocí tlačítek „NAHORU“ a „DOLŮ“ změňte hodnotu.



Chcete-li uložit hodnotu, stiskněte a podržte tlačítko „MENU“ po dobu alespoň 1 sekundy.



Pro ukončení stiskněte krátce tlačítko „MENU“.

**UPOZORNĚNÍ** - Pro správnou funkci systému je naprosto nezbytné použití mechanických dorazů při otevírání a zavírání.

## 11.1 - SNADNÉ NASTAVENÍ DRÁHY - JEDNOHO MOTORU

1.	<p><b>Připojte pohon k výstupu MOTOR 1</b> a zkontrolujte, zda jste nastavili n1t = 1.</p> <p>Před učením zdvihu proveďte kontrolu nabídek a v případě potřeby upravte nastavení.</p> <p>Zpomalení budou nastavena v menu se stejným procentem během jak otevírání, tak zavírání (L51 ≠ P).</p>	
2.	<p>Odemkněte automatiku a přesuňte ji do středu zdvihu.</p> <p>Stiskněte současně tlačítka „UP“ a „MENU“ po dobu alespoň 5 sekund, dokud se na displeji nezobrazí LOP.</p>	
3.	<p>Pokud se brána při otevírání NEPOHYBUJE, zastavte učení stisknutím tlačítka „DOLŮ“. Na displeji se zobrazí L--.</p>	
4.	<p>Stisknutím tlačítka „SS“ proces znovu spustíte: brána se otevírá při snížené rychlosti. Po dosažení mechanické zářáčky otevření se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ</b> - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí LOP.</p>	
5.	<p>Brána se při zavírání pohybuje automaticky rychlostí chodu. Po dosažení zavírací mechanické zářáčky se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ</b> - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte „SS“ tlačítko.</p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí LCL.</p>	
6.	<p>Brána se při otevírání automaticky pohybuje rychlostí chodu. Po dosažení mechanické zářáčky otevření se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ</b> - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte „SS“ tlačítko.</p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí LOP.</p>	
7.	<p>Automatizace se zavírá se zpomaleními nastavenými v menu L51.</p>	

**VAROVÁNÍ - v případě zásahu bezpečnostního zařízení se učení zastaví a zobrazí se na displeji L -- .  
Stiskněte tlačítko „SS“ pro opětovné zahájení učení od 4. bodu.**

POZNÁMKA - pokud se motory během učení automaticky nezastaví, zvýšte hodnotu citlivosti na překážky a/nebo citlivost na překážky během zpomalování (menu  $SE_n$  a  $SEL$ ), viz odstavec 8 a zkontrolujte, zda je režim zásahu proudového snímače vhodný pro použití jako koncový spínač (menu  $Sn_{\vec{r}}$ ), viz odstavec 9.

## 11.2 - POKROČILÉ NASTAVENÍ DRÁHY - JEDNOHO MOTORU

1.	<p><b>Připojte pohon k výstupu MOTOR 1</b> a zkontrolujte, zda jste nastavili <math>n_{\vec{r}} = l</math>.</p> <p>Před učením zdvihu proveďte kontrolu nabídek a v případě potřeby upravte nastavení.</p> <p>Ujistěte se, že jste nastavili nabídku položek <math>L5l = P</math>. Zpomalení by měla být nastavena během procesu učení a amplitudy budou nezávislé ve dvou směrech.</p>	
2.	<p>Odemkněte pohon a přesuňte ji do středu zdvihu.</p> <p>Stiskněte současně tlačítka „UP“ a „MENU“ po dobu alespoň 5 sekund, dokud se na displeji nezobrazí <math>LOP</math>.</p>	
3.	<p>Pokud se brána při otevírání NEPOHYBUJE, zastavte učení stisknutím tlačítka „DOLŮ“. Na displeji se zobrazí <math>L--</math>.</p>	
4.	<p>Stisknutím tlačítka „SS“ proces znovu spustíte: automatika se otevírá při snížené rychlosti.</p> <p>Po dosažení mechanické zářezky otevření se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b></p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <math>LOP</math>.</p>	
5.	<p>Automatika se při zavírání pohybuje automaticky rychlostí chodu.</p> <p>Když automatika dosáhne polohy pro začátek zpomalení, zadejte příkaz Krok za krokem (SS).</p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <math>LCL</math>.</p>	
6.	<p>Automatizace pokračuje rychlostí zpomalení.</p> <p>Po dosažení zavírací mechanické zářezky se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte tlačítko „SS“.</b></p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <math>LCL</math>.</p>	
7.	<p>Automat se při otevírání automaticky pohybuje rychlostí chodu.</p> <p>Když automatika dosáhne polohy pro začátek zpomalení, zadejte příkaz Krok - krok (SS).</p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <math>LOP</math>.</p>	
8.	<p>Automatizace pokračuje rychlostí zpomalení.</p> <p>Po dosažení mechanické zářezky otevření se motor automaticky zastaví.</p> <p><b>VAROVÁNÍ - pokud se motor automaticky nezastaví, stiskněte „SS“ tlačítko.</b></p> <p>V této fázi se na displeji zobrazí <math>LOP</math>.</p>	
9.	<p>Automatizace se zavírá s nastaveným zpomalením.</p>	

**VAROVÁNÍ - v případě zásahu bezpečnostního zařízení se učení zastaví a zobrazí se na displeji L -- .  
Stiskněte tlačítko „SS“ pro opětovné zahájení učení od 4. bodu.**

POZNÁMKA - pokud se motory během učení automaticky nezastaví, zvýšte hodnotu citlivosti na překážky a/nebo citlivost na překážky během zpomalování (menu  $SE_n$  a  $SEL$ ), viz odstavec 8 a zkontrolujte, zda je režim zásahu proudového snímače vhodný pro použití jako koncový spínač (menu  $Sn_{\vec{r}}$ ), viz odstavec 9.

## 12 - VÝCHOZÍ HODNOTY

Řídicí jednotka BIOS2 24V má možnost volby použitého motoru. To umožňuje nastavit jako výchozí některé parametry pro optimální fungování motoru.

Níže je uvedena tabulka parametrů s přiřazenými výchozími hodnotami, které závisí na motoru.

MENU	DISPLEJ	KRÁTKÝ POPIS	VÝCHOZÍ HODNOTY					
			CUSTOM	XTILUS	INT VS	MINIART	KINEO 400	HYPER
ZÁKLADNÍ	SEn	Citlivost na překážky při rychlosti jízdy (0 = vypnuto).	50	45	35	60	40	50
ZÁKLADNÍ	SEL	Citlivost na překážky při zpomalování (0 = vypnuto).	70	75	60	60	50	70
ZÁKLADNÍ	SPn	Běžná rychlost	100	80	70	100	100	100
ZÁKLADNÍ	SPL	Rychlost při zpomalení	50	40	60	50	50	50
ZÁKLADNÍ	ASL	Protiskluzové / Extra čas.	0	15	15	15	15	15
POKROČILÉ	St	Doba zásahu proudového snímače.	2	2	2	2	2	2
POKROČILÉ	Sdt	Doba deaktivace proudového snímače během startu motoru.	15	15	25	15	15	15
POKROČILÉ	UrA	Amplituda rampy zrychlení.	10	15	10	15	10	10
POKROČILÉ	drA	Amplituda rampy zpomalení.	10	10	5	15	10	10
POKROČILÉ	dEF	Obnovit výchozí nastavení.	0	1	2	3	4	5

POZNÁMKA - Chcete-li zjistit typ zvoleného motoru, přejděte v nabídce položek dE.F.: Na displeji se střídavě zobrazuje číslo zvoleného motoru. Pokud se některý parametr změní (závisí na typu motoru), na displeji se objeví také písmeno ε (například ε l).

## 13 - ZÁRUKA

V souladu s legislativou je záruka výrobce platná od data vyznačeného na výrobku a je omezena na opravu nebo bezplatnou výměnu dílů uznaných výrobcem jako vadné z důvodu nekvalitních materiálů nebo výrobních vad. Záruka se nevztahuje na poškození nebo vady způsobené vnějšími činiteli, chybou údržbou, přetěžováním, přirozeným opotřebením, volbou nesprávného výrobku, montážními chybami nebo jinou příčinou, kterou nelze přičíst výrobcí. Na produkty, které byly nesprávně používány, nebude poskytována záruka ani opravy. Tiskuté specifikace jsou pouze orientační. Výrobce nepřijímá žádnou odpovědnost za snížení dosahu nebo poruchy způsobené rušením okolního prostředí. Odpovědnost výrobce za škody způsobené osobám v důsledku nehod jakékoli povahy způsobených našimi vadnými produkty, jsou pouze ty odpovědnosti, které vyplývají ze zákona.

## 14 - LIKVIDACE PRODUKTU

Tento produkt je nedílnou součástí automatizace, a proto musí být zlikvidován společně. Co se týče instalačních operací, na konci životnosti tohoto výrobku musí být demontáž prováděna kvalifikovaným personálem. Tento produkt je vyroben z různých typů materiálů: některé lze recyklovat, jiné je nutné zlikvidovat. Informujte se prosím o systémech recyklace nebo likvidace stanovených platnými zákony ve vaší oblasti pro tuto kategorii produktů.



**POZOR!** – některé části výrobku mohou obsahovat znečišťující nebo nebezpečné látky, které v případě rozptýlení do životního prostředí mohou vážně poškodit životní prostředí a lidské zdraví.

Jak ukazuje symbol na straně, je zakázáno vyhazovat tento výrobek do domovního odpadu. Při likvidaci se proto řiďte pokyny pro „tříděný sběr“ v souladu s metodami stanovenými místními platnými předpisy nebo doručte produkt prodejci znovu v okamžiku nákupu nového ekvivalentního produktu.

**POZOR!** – předpisy platné na místní úrovni mohou ukládat vysoké sankce v případě neoprávněné likvidace tohoto produktu.

ALLMATIC S.r.l

32026 Borgo Valbelluna - Belluno – Italy

Via dell'Artigiano, n°1 – Z.A.

Tel. 0437 751175 – 751163 r.a.

<http://www.allmatic.com> - E-mail: [info@allmatic.com](mailto:info@allmatic.com)